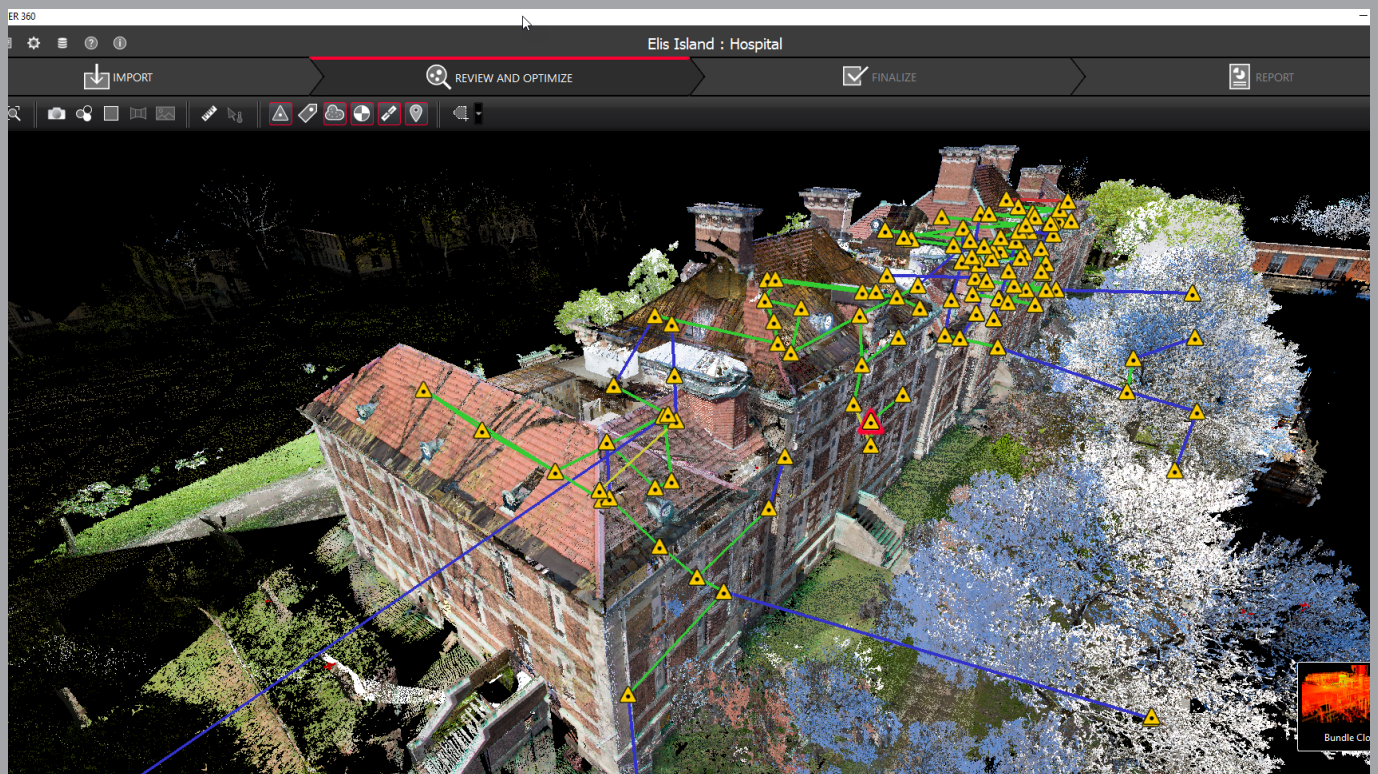


Leica Cyclone

Specyfikacje techniczne



Obowiązuje od września 2019 r.

Legenda	
1	Te typy można tworzyć za pomocą metod najlepszego dopasowania
2	Zgodnie ze stanem w bazie danych, nie można modyfikować
3	Dostępne, jeśli licencjonowana kopia CloudWorx jest zainstalowana na tym samym komputerze
†	Te typy mogą korzystać z tabel katalogowych
4	Brak możliwości edycji rozmiaru przez rozciąganie. Dostępne, jeśli posiadasz licencję na Cyclone PUBLISHER Pro lub Cyclone JetStream PUBLISHER
5	Wymagana licencja na TruView Enterprise lub Cloud
6	Chmury punktów poddane łączeniu są importowane jako ujednolicona chmura punktów, niedokończone łączenia chmur punktów są importowane jako osobne skany do późniejszego połączenia
7	Wymagana licencja na Cyclone JetStream PUBLISHER
◊	Wymagana licencja na Cyclone PUBLISHER Pro lub Cyclone JetStream PUBLISHER lub Cyclone TruView PUBLISHER
8	Niedostępne w Cyclone REGISTER 360
9	Nie obsługuje danych nieustrukturyzowanych
*	Wymagana licencja na Cyclone TruView PUBLISHER lub Cyclone PUBLISHER Pro
x	Wymagana licencja na Cyclone JetStream PUBLISHER lub Cyclone PUBLISHER Pro
#	Wymagana licencja na Cyclone MODEL VR PUBLISHER
+	Wymagana licencja na Cyclone PUBLISHER Pro
^	Dołączone bezpłatnie do licencji na Cyclone REGISTER 360 (edycja BLK)

Specyfikacje techniczne Leica Cyclone

NARZĘDZIA DO ŁĄCZENIA, WIZUALIZACJI, MODELOWANIA I ZAPYTAŃ	BASIC	REGISTER 360 (Edycja BLK)	REGISTER 360	REGISTER	MODEL	SURVEY	IMPORTER	Free VIEWER
Nawigacja 3D, przesuwanie, zoom, obrót	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦/0
Obsługa myszy 3D				♦	♦	♦		♦/0
Szybki film				♦	♦	♦		
Tryb widoku panoramicznego	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦/0
Dopasowanie do trybu widoku powierzchni		♦	♦					
Poziom szczegółowości (LOD) chmury punktów do szybkiej wizualizacji	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦/0
Poziom szczegółowości (LOD) modelu do szybkiej wizualizacji	♦			♦	♦	♦	♦	♦/0
Rozrzadzanie chmury punktów (co n-ty punkt)	♦			♦	♦	♦		
Wybór poziomów gęstości chmury punktów	♦			♦	♦	♦	♦	♦/0
Szybkie pokazywanie/ukrywanie chmur punktów	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦
Przeglądanie zobrazowań HDR		♦	♦					
Opcje wyświetlania chmur punktów z nakładaniem kolorów								
Mapowanie z użyciem natężenia	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦ ²	♦/0
Skala szarości	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦ ²	♦/0
Mapowanie kolorami ze zdjęć	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦ ²	♦/0
Podczerwień	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦ ²	♦/0
Mapowanie kolorami względem wysokości	♦ ²			♦ ²	♦	♦	♦ ²	♦ ²
Kolorowanie chmur punktów względem stanowisk		♦	♦					
Kolorowanie chmur punktów względem zestawu chmur punktów		♦	♦					
Gradient tła	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦/0
Ręczne mapowanie zewnętrznych cyfrowych zdjęć na chmury punktów (teksturowanie sześcianu, nie panorama)	♦			♦	♦	♦		
Tworzenie panoram ze zdjęć połączonych w sześcian (cube)	♦	♦	♦	♦	♦	♦		
Łączenie wielu obrazów	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	
Nakładanie tekstury na chmury punktów	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦ ²	♦ ² /0
Sześcian ograniczający (Limit Box) umożliwiający efektywne wyświetlanie i oddziaływanie na wybrane obszary	♦	♦	♦	♦	♦	♦		♦ ⁴ /0
Limit Box Manager do zarządzania wieloma sześcianami ograniczającymi	♦			♦	♦	♦		♦ ² /0
Szybkie przekroje (QuickSlice)				♦	♦	♦		
TruSlicer		♦	♦					
Przekroje wzdłuż osi X, Y oraz Z		♦	♦					
Kolor chmur punktów względem stanowisk		♦	♦					
Wpasowanie sześcianu ograniczającego w wybrany obszar	♦			♦	♦	♦		♦
Automatyczne grupowanie skanów		♦	♦					
Wizualizacja powiązań skanów		♦	♦					
Wyświetlanie wielu stanowisk i skanów w jednym oknie		♦	♦					
Globalne łączenie wielu skanów		♦	♦	♦				
Transformacje skanów do układu współrzędnych		♦	♦	♦				
Łączenie skanów metodą chmura-do-chmury		♦	♦	♦				
Automatyczne łączenie skanów		♦	♦	♦				
Funkcja Smart Align do automatycznego dopasowania		♦	♦	♦				
Wizualne dopasowanie również pochylonych skanów		♦	♦	♦				
Automatyczna orientacja do wizualnego dopasowania				♦				
Zautomatyzowane łączenie skanów z użyciem tarcz białe - czarnych		♦	♦	♦				
Zautomatyzowane łączenie skanów z użyciem tarcz kulistych		♦	♦	♦				
Opcjonalne ustalanie priorytetów podczas łączenia chmur z użyciem tarcz metodą chmura - do - chmury		♦	♦					

Specyfikacje techniczne Leica Cyclone

NARZĘDZIA DO ŁĄCZENIA, WIZUALIZACJI, MODELOWANIA I ZAPYTAŃ	BASIC	REGISTER 360 (Edycja BLK)	REGISTER 360	REGISTER	MODEL	SURVEY	IMPORTER	Free VIEWER
Automatyczne łączenie skanów po stanowiskach		♦	♦					
Automatyczne łączenie skanów na podstawie danych VIS ze skanera RTC360	♦	♦	♦					
Edycja opisów/nazw tarcz	♦	♦	♦	♦				
Wyświetlanie stanowisk skanera	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦ ^{2/0}
Ujednolicanie chmur punktów	♦			♦	♦	♦	♦	
Proste projektowanie i rysowanie w 2D					♦	♦		
Wstawianie modelowanych obiektów / geometrii					♦			
Powielanie i edycja modelowanych obiektów					♦	♦		
Edycja płaszczyzn								
Do kwadratu lub prostokąta					♦	♦		
Tworzenie/wypełnianie otworu					♦			
Definiowanie dokładności wpasowania modelu				♦	♦	♦		
Wyszukiwanie powierzchni								
Płaszczyzna				♦	♦	♦		
Walec				♦	♦	♦		
Kula				♦	♦			
Wpasowanie gładkich powierzchni w celu usunięcia odstających punktów				♦	♦	♦		
Automatyczne modelowanie rurociągu z kolankami					♦			
Virtual Surveyor™ do przypisywania kodów obiektów pomiarowych do punktów					♦	♦		
Siatki								
Tworzenie (proste, złożone, TIN)					♦	♦		
Inteligentne rozrzedzanie					♦	♦		
Rozrzedzanie na podstawie określonego przez Użytkownika odstępu siatki					♦	♦		
Obsługa łamanych i linii krawędziowych					♦	♦		
Usuwanie i dodawanie elementów					♦	♦		
Wypełnianie otworów					♦	♦		
Generowanie warstw z siatek					♦	♦		
Czyszczenie skanów								
Czyszczenie jednego skanu		♦	♦	♦				
Czyszczenie zestawu skanów		♦	♦					
Czyszczenie na przekroju SiteMap		♦	♦					
Obsługa czyszczenia podwójnych skanów	♦	♦	♦	♦	♦	♦		
Wykrywanie przemieszczonych obiektów		♦	♦	♦				
Odchylenie od powierzchni								
Warstwice nasypu/wykopu					♦	♦		
Zapis tabeli odstępów w pliku siatki Użytkownika					♦	♦		
Punkty na siatce Użytkownika					♦	♦		
Tworzenie przekrojów poprzecznych w chmurach punktów wzdłuż osi								
Manager osiowania/stanowisk					♦	♦		
Tworzenie linii na stanowisku					♦	♦		
Tworzenie punktów COGO, linii krawędziowych i linii przekrojów poprzecznych					♦	♦		
Tworzenie profili, rzutów i przekrojów					♦	♦		
Import osiowania LandXML					♦	♦		
Tworzenie, zapisywanie, wczytywanie szablonów stanowisk					♦	♦		
Okno do wyświetlania obiektów na drugim planie					♦	♦		
Opracowanie ortofotomap					♦	♦		
Definiowane przez użytkownika parametry kontroli dokładności powiązań stanowisk								
Kolorowanie		♦	♦					
Optymalizacja z użyciem grafiki dla użytkowników nieodróżniających kolorów		♦	♦					
Opis przekrojów względem osi	♦			♦	♦	♦		♦ ^{2/0}
Dopasowanie krawędzi szablonu do krzywej (np. krawężniki, linie spływu)					♦	♦		
Pomiar i wymiarowanie chmur punktów i modeli								
Odległość skośna	♦	♦	♦	♦	♦	♦		
Przyrosty odległości - ΔX, ΔY, ΔZ	♦	♦	♦	♦	♦	♦		

Specyfikacje techniczne Leica Cyclone

NARZĘDZIA DO ŁĄCZENIA, WIZUALIZACJI, MODELOWANIA I ZAPYTAŃ	BASIC	REGISTER 360 (Edycja BLK)	REGISTER 360	REGISTER	MODEL	SURVEY	IMPORTER	Free VIEWER
Objętość obiektów geometrycznych	♦				♦	♦		
Powierzchnia obszaru	♦				♦	♦		
Prześwity pionowe i poziome					♦	♦		
Kąt względem płaszczyzny poziomej	♦			♦	♦	♦		
Kąt względem płaszczyzny pionowej	♦			♦	♦	♦		
Kąt między płaszczyznami lub liniami środkowymi	♦			♦	♦	♦		
Objętość wykopu/nasypu	♦				♦	♦		
Suma długości rurociągów					♦			
Automatyczna wizualna kontrola kolizji					♦			
Wpasowanie katalogowych elementów stalowych i walcowych					♦			
Wstawianie elementów rur z katalogów (reduktor, kolanko, gałąź, ramię, zawór)					♦			
Tryb rurociągów do dodawania grubości izolacji, numeru linii, specyfikacji, symboli (SKEY)					♦			
Wprowadzenie parametrów obiektu do utworzenia	♦			♦	♦	♦		
Tworzenie i zarządzanie adnotacjami obiektów	♦			♦	♦	♦		
Zapis do plików ASCII kodów obiektów, opisanych wierzchołków i kul	♦				♦	♦		
Generowanie rysunków 2D z modeli 3D					♦	♦		
Rysowanie pomocnicze 3D	♦				♦	♦		
Symulacja skanera	♦			♦	♦	♦		
Obsługa wielu układów współrzędnych	♦			♦	♦	♦		
Przypisywanie koloru i tekstury do obiektów	♦			♦	♦	♦		◊
Tworzenie i zarządzanie warstwami	♦			♦	♦	♦		◊
Zapis/odczyt widoków	♦			♦	♦	♦		◊
Zapis obrazu wyświetlanego na ekranie do pliku	♦	♦	♦	♦	♦	♦		◊
Grupowanie obiektów					♦	♦		
Rodzaje obiektów geometrycznych, które można tworzyć w oprogramowaniu:								
Płaska tarcza HDS	♦			♦				
Tarcza kulista HDS ¹	♦	♦	♦	♦				
Tarcze czarno-białe	♦	♦	♦	♦				
Płaszczyzna ¹				♦	♦			
Płaszczyzna o zadanej grubości					♦			
Prostopadłościan ^{1†}					♦			
Narożnik ¹				♦	♦	♦		
Kształtowniki stalowe [†] (np. dwuteownik)				♦	♦			
Walec [†]				♦	♦	♦		
Kula [†]				♦	♦			
Wierzchołek				♦	♦	♦		
Linia				♦	♦	♦		
Kolanko [†] , kolanko zwężkowe [†]					♦			
Stożek					♦			
Torus [†]					♦			
Złączka redukcyjna (mimośrodkowa, współśrodkowa) [†]					♦			
Kryza (zaślepiona, zwężona) [†]					♦			
Trójkąt [†]					♦			
Zawór [†]					♦			
Łamana, wielokąt					♦	♦		
Prostokąt, kwadrat					♦	♦		
Łuk, koło					♦	♦		
Elipsa					♦	♦		
Krzywa spline trzeciego stopnia					♦	♦		
Punkt obserwacyjny kamery	♦				♦	♦		◊
Punkt obserwacyjny kamery (wysokość)	♦				♦	♦		◊
Spiczasty (balistyczny) stożek					♦	♦		
Oświetlenie obiektów	♦				♦	♦		◊
Zapis pliku AVI lub sekwencji obrazów do animacji z „lotu ptaka”					♦	♦		
Sprawdzenie wysokości	♦			♦	♦	♦		
Modelowanie rur					♦			

Specyfikacje techniczne Leica Cyclone

NARZĘDZIA DO ŁĄCZENIA, WIZUALIZACJI, MODELOWANIA I ZAPYTAŃ	BASIC	REGISTER 360 (Edycja BLK)	REGISTER 360	REGISTER	MODEL	SURVEY	IMPORTER	Free VIEWER
Wyodrębnianie czarno-białych tarcz		♦	♦	♦				
Zapis ortoobrazu	♦			♦	♦	♦		◊
Wyznaczanie prostych normalnych		♦	♦	♦	♦	♦	♦	
Skrypty					♦			
Biblioteka modeli					♦			
Automatyczne wyszukiwanie rur					♦			
Tworzenie Geotagów		♦	♦		♦	♦		◊
Płaskość podłogi / spoziomowanie podłogi					♦	♦		
Konfigurowalny raport na temat łączenia skanów		♦	♦					

TruSpace\Keyplan\SiteMap\Mapa	BASIC	REGISTER 360 (Edycja BLK)	REGISTER 360	REGISTER	MODEL	SURVEY	IMPORTER	Free VIEWER
Otwieranie/przeglądanie KeyPlan	♦			♦	♦	♦		◊
Tworzenie SiteMap		♦	♦					
Tworzenie map na podstawie mapy Slippy OpenStreetMap (widok z satelity lub mapy ulic)		♦	♦					
Lokalizacja stanowisk z GPS na mapie satelitarnej		♦	♦					
Tworzenie hiperłączy i SiteMap		♦	♦					
Edycja hiperlinków w SiteMap		♦	♦					
Tworzenie KeyPlan				♦	♦	♦		◊
Edycja KeyPlan				♦	♦	♦		◊
Otwieranie TruSpace	♦			♦	♦	♦		
Wyodrębnienie tarcz w TruSpace				♦	♦	♦		
Pomiary w TruSpace	♦			♦	♦	♦		
Przeglądanie wielu obrazów w TruSpace	♦			♦	♦	♦		
Zmiana mapowania kolorów (RGB, natężenie, skala szarości, podczerwień)	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	◊
Odczyt temperatury na widoku w podczerwieni	♦	♦	♦	♦	♦	♦		
Otwieranie widoku ModelSpace w TruSpace	♦			♦	♦	♦		
Publikacja TruView z KeyPlan	♦*	♦*	♦*	♦*	♦*	♦*	♦*	♦*
Sync view - TruSpace na ModelSpace	♦			♦	♦	♦		
Sześciąt ograniczający z TruSpace do ModelSpace	♦			♦	♦	♦		
Umieszczanie punktów wewnątrz wskazanego obszaru	♦			♦	♦	♦		

IMPORT DANYCH	BASIC	REGISTER 360 (Edycja BLK)	REGISTER 360	REGISTER	MODEL	SURVEY	IMPORT	Free VIEWER
ASCII (XYZ, SVY, PTS, PTX (stopy i metry), TXT, format niestandardowy)	♦		Tylko PTX	♦	♦	♦	♦	♦ ³
PTZ, PTG, PTB	♦		Tylko PTG	♦	♦	♦	♦	♦ ³
Format Cyclone Object Exchange (COE) (z AutoCAD, MicroStation, przez COE Data Transfer)	♦			♦	♦	♦	♦	♦ ³
SCAN, SC2	♦						♦	♦ ³
ZFS, ZFC	♦		♦	♦	♦	♦	♦	♦ ³
BMP, TIFF, JPEG, PNG	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦ ³
Import i automatyczne wpasowanie obrazów (obsługa iSTAR, Nodal Ninja, Spheron)	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	◊
Ponowny import grup edytowanych obrazów panoramicznych +	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦
LandXML	♦			♦	♦	♦	♦	♦ ³
SIMA	♦			♦	♦	♦	♦	
Optech: ixf				♦			♦	
FARO: fls, fws, frp			♦	♦			♦	
RIEGL: rsp, 3dd				♦			♦	
LAS (stopy i metry)	♦			♦	♦	♦	♦	♦ ³
RCP+	♦	♦ ⁹	♦ ⁹	♦	♦	♦	♦	
Plik archiwum Cyclone REGISTER 360 (RAF)			♦					
Import pliku RAF będącego archiwum Cyclone REGISTER 360 (edycja BLK)		♦	♦					
Import projektów Cyclone REGISTER 360	♦ ⁶			♦	♦ ⁶	♦ ⁶		
Import danych zebranych przez skaner ScanStation C10	♦		♦	♦	♦	♦	♦	♦ ³
Import danych pozyskanych za pomocą skanerów ScanStation P15/P16/P20/P30/P40/P50	♦		♦	♦	♦	♦	♦	♦ ³

Specyfikacje techniczne Leica Cyclone

IMPORT DANYCH	BASIC	REGISTER 360 (Edycja BLK)	REGISTER 360	REGISTER	MODEL	SURVEY	IMPORT	Free VIEWER
Import zebranych danych przez skanery Pegasus	♦			♦	♦	♦	♦	
Import danych zebranych przez skanery Pegasus: Two Ultimate				♦	♦	♦	♦	
Bezpośredni import przez WiFi projektów zrealizowanych za pomocą BLK360	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦ ³
Import danych zebranych przez skaner obrazujący BLK360, w tym powiązania Cyclone FIELD 360, obiekty i GeoTagi		♦	♦	♦				
Import projektów ze skanera obrazującego RTC360, w tym powiązania Cyclone FIELD 360, obiekty i GeoTagi	♦		♦	♦	♦	♦	♦	
E57	♦		♦	♦	♦	♦	♦	♦ ³
DotProduct: dp	♦			♦	♦	♦	♦	♦ ³
HeXML	♦			♦	♦	♦	♦	
Import danych *.blk z Managera Danych BLK360	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦
LGS (plik projektu Leica Geosystems Universal)	♦			♦	♦	♦	♦	

EKSPORT / PUBLIKOWANIE DANYCH	BASIC	REGISTER 360 (Edycja BLK)	REGISTER 360	REGISTER	MODEL	SURVEY	IMPORTER	Free VIEWER
AutoCAD DXF R12	♦			♦	♦	♦		
Format COE - Cyclone Object Exchange (dla AutoCAD, MicroStation, przez COE Data Transfer)	♦			♦	♦	♦		
ASCII (XYZ, SVY, PTS, PTX, TXT, format Użytkownika)	♦	PTX/PTS	PTX/PTS	♦	♦	♦		
PTX jako oddzielne stanowiska (stopy i metry)		♦	♦	♦				
E57 jako osobne stanowiska	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	
Binarna chmura punktów (PTZ, PTB)	♦			♦				
PTG	♦	♦	♦	♦				
BMP, TIFF, JPEG, PNG	♦			♦	♦	♦		◇
RCP+	♦	♦ [^]	♦	♦	♦	♦		
LAS (stopy i metry) ⁺				♦				
Orto obraz, GeoTIFF, TWF (World File)	♦			♦	♦	♦		◇
Eksport grupy zdjęć panoramicznych (PNG, EXR) ⁺	♦	♦	♦	♦	♦	♦		
SDNF 3.0 (Intergraph Steel Detailing Neutral File)					♦			
PCF (Alias Piping Component File)					♦			
Leica System 1200	♦				♦	♦		
LandXML	♦				♦	♦		
Cyclone II TOPO CWF & PCI	♦			♦	♦	♦		♦
CloudWorx-VR ALP ³	♦			♦	♦	♦		
Ujednolicony E57	♦	♦	♦	♦	♦	♦		
Osobne stanowiska E57	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	
Zobrazowania HDR		♦	♦					
Plik archiwum Cyclone REGISTER 360 (RAF)			♦					
Plik RAF będący archiwum Cyclone REGISTER 360 (edycja BLK)		♦						
LGS (plik projektu Leica Geosystems Universal), w tym ochrona hasłem	♦ ⁺	♦ ⁺	♦ ⁺	♦ ⁺	♦ ⁺	♦ ⁺	♦ ⁺	♦ ⁺
Zbór danych TruView Local	♦*	♦*	♦*	♦*	♦*	♦*	♦*	♦*
TVG	♦*	♦*	♦*	♦*	♦*	♦*	♦*	♦*
JSV	♦ ^x	♦ ^x	♦ ^x	♦ ^x	♦ ^x	♦ ^x	♦ ^x	♦ ^x
CVR					♦ [#]			
Wysyłanie danych do TruView Cloud	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦	♦
Wysyłanie danych do JetStream Enterprise	♦ ^x	♦ ^x	♦ ^x	♦ ^x	♦ ^x	♦ ^x	♦ ^x	♦ ^x

INNE OGÓLNE CECHY CYCLONE
Metryczne lub brytyjskie jednostki pomiaru
Stopnie dziesiętne lub kątowne jednostki pomiaru: stopnie, minuty, sekundy ⁸
Kąty „czwartaki” do pomiaru azymutu we wcięciach ⁸
Jednoczesny wgląd w obraz wideo i obraz skanowanych danych ⁸
Konfigurowalny, modyfikowalny interfejs użytkownika: skróty klawiszowe, paski narzędzi ⁸
Obsługa liczb 64-bitowych
Obsługa grafiki 64-bitowej
Ciągły auto-zapis
Cofnij / Ponów ⁸
Obiektowa baza danych typu Klient/Serwer ⁸

INNE OGÓLNE CECHY CYCLONE	
Wielowątkowość pozwalająca w pełni wykorzystać procesory wielordzeniowe	
Hierarchiczna struktura projektów	
Elastyczne warunki licencjonowania	
Obsługa usługi terminala ⁸	
Zarządzanie konfiguracją profili wielu Użytkowników ⁸	
Stopniowe, inteligentne ładowanie modeli ⁸	
Obiekty parametryczne ⁸	
Pomoc Online	
Modyfikacja ustawień skanowania BLK360	
Gęstość skanowania (wysoka, średnia, niska)	
Jakość obrazu (HDR lub LDR)	
Naświetlenie obrazu (EV od -5 do +5)	
Ustawienie opóźnienia skanowania (do 60 sekund) ⁸	
Usuwanie skanów z BLK360	
Kontrola stanu naładowania baterii BLK360	
Sprawdzenie dostępności pamięci wewnętrznej BLK360	
Sprawdzenie numeru seryjnego BLK360	
Sprawdzenie wersji Firmware BLK360	
Ustawienie czasu na wewnętrznym zegarze BLK360	
Kalibracja Proscan (tylko Cyclone REGISTER)	

Minimalna specyfikacja techniczna komputera:

Procesor	Dwurdzeniowy procesor pracujący z częstotliwością 2,5 GHz
RAM	Minimum 8 GB lub więcej dla systemu 64-bitowego
System operacyjny	Windows 7 (64-bitowy) lub Windows 10 (64-bitowy)
Karta graficzna	Obsługa standardu OpenGL 3.3 lub nowszego z pamięcią wideo 1 GB
Dysk twardy	Do instalacji wymagane jest co najmniej 1 GB wolnego miejsca na dysku

Uwaga: Ta specyfikacja jest zalecana tylko do przeglądania i \ lub pracy z mniejszymi projektami.

Zalecana specyfikacja techniczna komputera:

Procesor	Najnowszy czterordzeniowy procesor i7 lub odpowiednik pracujący z częstotliwością 3,5 GHz lub wyższą
RAM	64 GB
System operacyjny	Windows 7 (64-bitowy) lub Windows 10 (64-bitowy)
Karta graficzna	NVIDIA GTX 900 lub 1000 z 8 GB pamięci wideo, lub NVIDIA Quadro P5500 lub odpowiednik
Dysk twardy	Wewnętrzne dyski SSD. Jeden do zapisu i jeden do odczytu.

Uwaga: Aby zapewnić najlepszą wydajność, zaleca się zainstalowanie najnowszych sterowników karty graficznej pobranych ze strony internetowej producenta.

Uwaga: Ta specyfikacja jest zalecana podczas pracy z oprogramowaniem Cyclone REGISTER, MODEL, SUVREY i Cyclone REGISTER 360.

Pakiety Opieki Technicznej (CCP):

Cyclone 9.4	1 kwietnia 2019 r.
Cyclone REGISTER 360 1.6.2	1 kwietnia 2019 r.

Leica Geosystems – when it has to be right

Od niemal 200 lat Leica Geosystems zmienia świat pomiarów i geodezji, jest liderem branży w pomiarów i technologii informacyjnych. Opracowujemy kompletne rozwiązania dla profesjonalistów. Leica Geosystems jest znana z projektowania produktów klasy premium i innowacyjnych rozwiązań. Specjaliści w różnych branżach, takich jak geodezja, budownictwo lekkie i ciężkie, bezpieczeństwo oraz energetyka ufają produktom Leica Geosystems. Dzięki dokładnym i precyzyjnym instrumentom, zaawansowanemu oprogramowaniu i wysokiej jakości usługom, Leica Geosystems każdego dnia dostarcza wartość specjalistom kształtującym przyszłość naszego świata.

Leica Geosystems należy do grupy Hexagon (indeks Nasdaq w Sztokholmie: HEXA B; hexagon.com), to wiodący globalny dostawca technologii informacyjnych, które zwiększają dokładność i wydajność realizacji zadań geoprzestrzennych i prac w przemyśle.

Cyrax i HDS są zarejestrowanymi znakami handlowymi, a Cyclone i CloudWorx są znakami handlowymi Leica Geosystems LLC. Wszystkie inne znaki handlowe są własnością odpowiednich właścicieli.

Copyright Leica Geosystems Sp. z o.o., Warszawa, Polska. Wszystkie prawa zastrzeżone.
Wydrukowano w Polsce – 2019. Leica Geosystems Sp. z o.o. należy do grupy Hexagon AB. 834449pl – 09.19

Leica Geosystems Sp. z o.o.

ul. Przasnyska 6b
01-756 Warszawa, Polska
Tel.: +48 22 350 59 00
Fax: +48 22 350 59 01

- when it has to be **right**

Leica
Geosystems